

## O PRINCÍPIO

Estes sistemas de troca rápida representam a interface entre o robô e a mão presa.

Metade do sistema de mudança rápida permanece sempre no robô, enquanto que a sua parte oposta está montada na mão presa.

Durante o funcionamento, as duas partes estão ligadas.

## CARACTERÍSTICAS DOS SISTEMAS DE TROCA RÁPIDA FIPA

Graças ao design pensado com foco claro na prática do uso diário, as soluções FIPA combinam o manuseamento simples e rápido com grandes níveis de segurança. Os sistemas de troca rápida proporcionam:

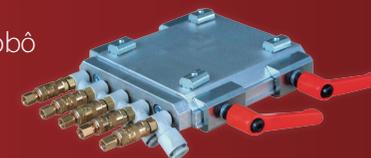
- \_ **Segurança:** conexão segura entre o robô e a mão presa, mesmo com carga elevada e troca frequente de peças da garra
- \_ **Velocidade:** quando uma mão presa nova é montada no robô, o alinhamento é preservado de modo a que, em pouco tempo, se proceda ao reajustamento depois de cada troca
- \_ **Baixos custos:** tempo mínimo de inactividade

### Outros componentes:



## SISTEMA DE TROCA RÁPIDA "S"

- \_ Adaptável a todos os sistemas de robô
- \_ Disponível em quatro tamanhos
- \_ Não é necessária a desmontagem da mão presa
- \_ Rápida mudança através de uma simples troca das placas de base e de acoplamentos de conexão rápida
- \_ Disponível placa base com compensação por mola para absorção de possíveis desalinhamentos (GR05.023)



## SISTEMA DE TROCA RÁPIDA "SR"

- Ø do quadro: 50, 90 e 150 mm
- Orientação muito rápida e posicionamento exacto da mão presa no robô - ligação mecânica e pneumática com um movimento de apenas uma mão
- O mapeamento correcto do ar comprimido e das conexões de vácuo é sempre garantido
- Tempo mínimo de inactividade

