

# TR

MESAS INDEXADORAS DE POSIÇÕES FIXAS | ANEL INDEXADOR TR



O disco indexador adicional, sujeito a sobretaxa, não faz parte do volume da entrega. Ele será calculado em separado, de acordo com as suas informações.

## ANEL INDEXADOR TR: NOVAS POSSIBILIDADES CONSTRUTIVAS

### A SOLUÇÃO COMPLETA TR

Acessório elétrico personalizado: cartão de controle, contator eletrônico ou inversor de frequência.



### OU LOGO UMA MESA INDEXADORA DE GRANDE PORTE?

A nossa série CR livremente programável está disponível para cargas mais altas.





A empresa Kugler-Womako fabrica máquinas para o processamento e impressão e para a indústria de artigos de papelaria. Uma novidade no setor da papelaria: ao invés dos sistemas de transferência linear comuns, é utilizado o anel indexador TR 750.

Anel indexador com um grande furo central, estrutura extremamente plana e alta precisão de divisão. A estrutura em forma de anel permite espaços livres construtivos adicionais. O anel giratório de alumínio pode ser adaptado às suas exigências, tanto no diâmetro quanto na espessura.

---

## VANTAGENS

- Mesa rotativa indexada em forma de anel com passagem central muito grande
- Alta precisão de posicionamento devido ao bloqueio externo
- Alta dinâmica, curva de aceleração suave
- Estrutura plana, compacta – compatível com nossas comprovadas máquinas
- Quatro tamanhos
- Disponível como versão NR livremente programável (consulte Mesas indexadoras programáveis)
- Versão NR com sistema de medição absoluta
- Controle muito simples, idêntico às nossas mesas indexadoras
- Excelente relação custo-benefício
- Design inovador

# TR 750A

## DADOS TÉCNICOS

Diâmetro interno do anel:	máx. 490 mm	Precisão de indexação (arc seg):	± 18"
Diâmetro externo do anel:	mín. 750 mm	Precisão de parada:	± 0,033 mm (no Ø 750 mm)
Superfície do anel:	anodizada	Max. circularidade do anel:	* 0,05 mm (no Ø 750 mm)
Sentido de rotação:	esquerda – direita ou alternado	Max. concentricidade:	* 0,03 mm
Frequência de operações:	até aprox. 120 ciclos/min., dependendo do momento de inércia de massa e do ângulo de rotação	Paralelismo máximo da superfície do anel em relação ao apoio da carcaça:	* 0,05 mm (no Ø 750 mm)
Tensão:	230/400 V 50 Hz, 220/380 V 60 Hz, Tensão especial sob solicitação	Diâmetro externo máximo:	1500 mm (ou sob consulta)
Peso:	aprox. 230 kg		
Posição de montagem:	Anel de acionamento horizontal		

\* Atenção! As tolerâncias de circularidade e concentricidade somente podem ser alcançadas com superfícies de assentamento exatas.

## DADOS DE CARGA (para o anel giratório)

Força vertical sobre o anel bloqueado

**$F_N$ : 3500 N**

Momento de tombamento permitido no anel bloqueado

**$M_K$ : 750 Nm**

Momento tangencial permitido no anel bloqueado

**$T_R$ : 2500 Nm**

Força radial permitida no anel bloqueado

**$F_R$ : 7000 N**

Carga centrada máxima sobre o anel com  $M_K = 0$  Nm e  $F_R = 0$  N sob solicitação. Cargas combinadas somente após inspeção realizada pela WEISS.

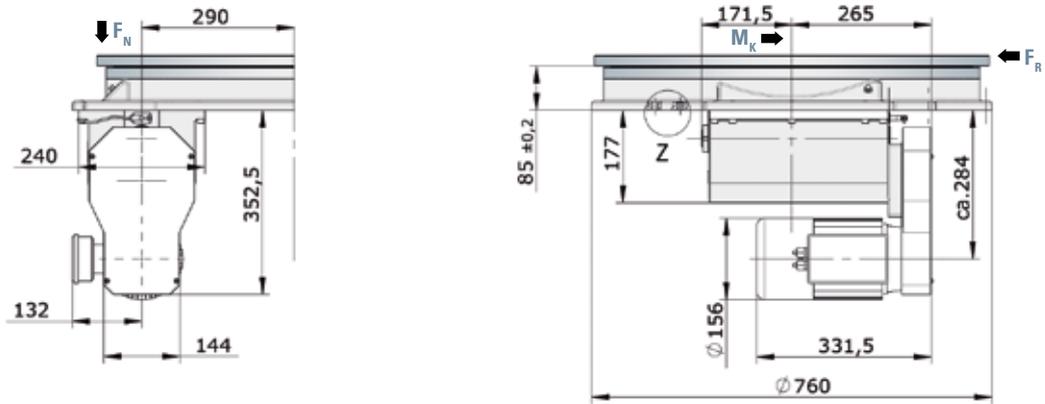
## TABELA DE CARGA

Posições	Nível de velocidade									
		s	a	b	c	d	e	f	g	h
4	<b><math>J_{max}</math></b>	-	7	14	22	37	59	87	220	325
	$t_s$	-	0,42	0,53	0,66	0,81	1,01	1,26	1,94	2,48
6	<b><math>J_{max}</math></b>	-	12	22	36	57	90	144	345	560
	$t_s$	-	0,42	0,53	0,66	0,81	1,01	1,26	1,94	2,48
8	<b><math>J_{max}</math></b>	-	19 *	31	49	78	120	195	460	750
	$t_s$	-	0,42 *	0,53	0,66	0,81	1,01	1,26	1,94	2,48
10	<b><math>J_{max}</math></b>	-	31 *	50	79	125	190	305	720	1170
	$t_s$	-	0,40 *	0,50	0,62	0,77	0,96	1,20	1,85	2,35
12	<b><math>J_{max}</math></b>	18 *	45 *	72	112	175	270	425	1015	1650
	$t_s$	0,27 *	0,40 *	0,50	0,62	0,77	0,96	1,20	1,85	2,35
16	<b><math>J_{max}</math></b>	20 *	57 *	90	140	190	335	530	1260	2045
	$t_s$	0,26 *	0,39 *	0,48	0,60	0,74	0,92	1,16	1,78	2,27
20	<b><math>J_{max}</math></b>	29 *	72 *	115	175	275	420	665	1575	2560
	$t_s$	0,26 *	0,39 *	0,48	0,60	0,74	0,92	1,16	1,78	2,27
24	<b><math>J_v</math></b>	35 *	85 *	135	210	330	505	800	1890	3070
	$t_s$	0,26 *	0,39 *	0,48	0,60	0,74	0,92	1,16	1,78	2,27
30	<b><math>J_{max}</math></b>	35 *	110 *	170	265	410	635	1000	2365	3840
	$t_s$	0,26 *	0,39 *	0,48	0,60	0,74	0,92	1,16	1,78	2,27

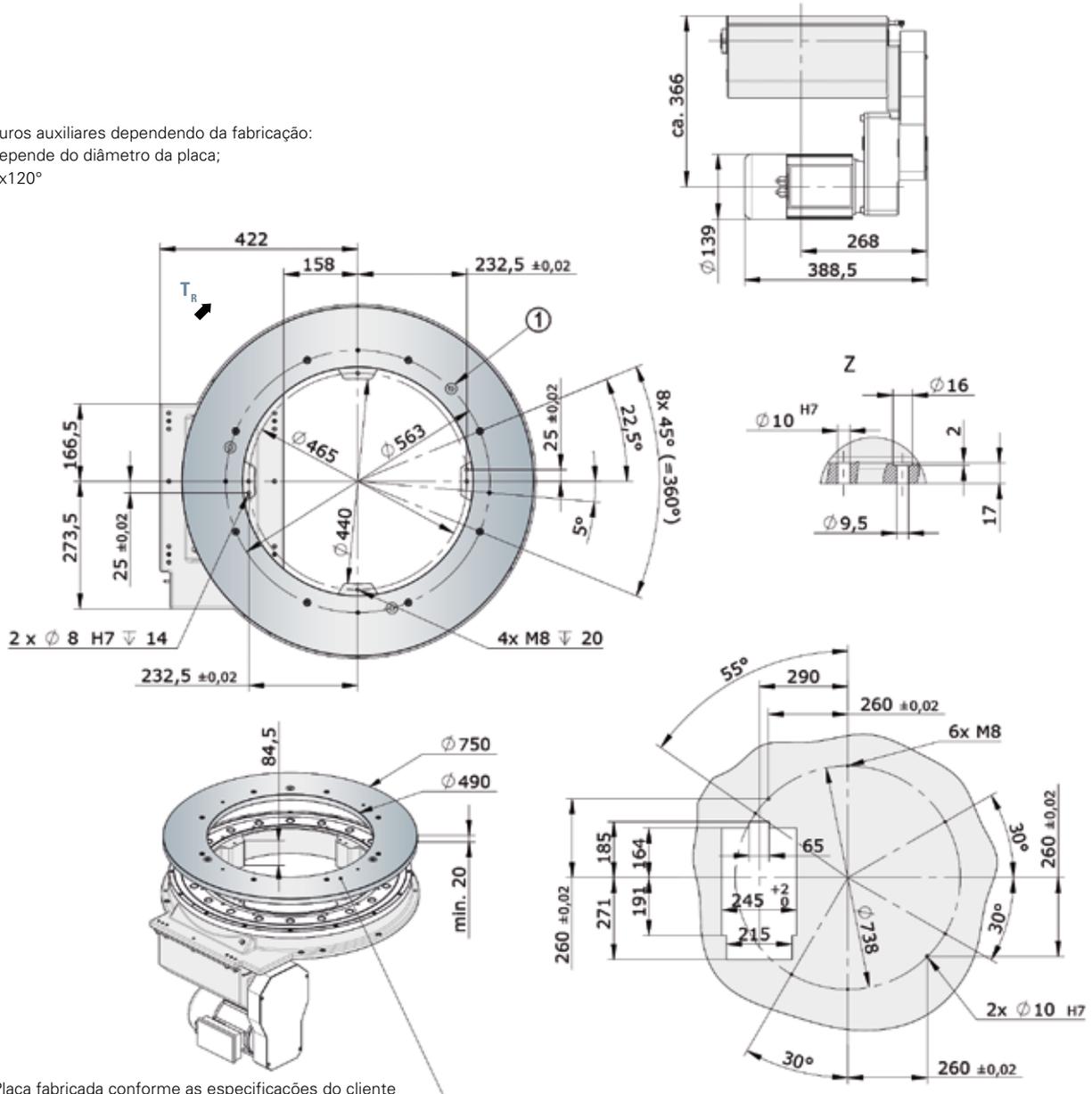
$J$  = momento de inércia de massa máx. permitido (kgm<sup>2</sup>)  $t_s$  = tempo de comutação (s). Dependendo do tamanho do motor, do sistema eletrônico usado e dos ajustes para a otimização do tempo, o tempo de comutação é medido, desde o sinal de início até o aviso elétrico de posição, em aprox. 80 até 130 ms a mais do que o valor da tabela. \*EF2 - Controle recomendado para a compensação do desgaste das lonas de freio (veja a página 58).

**DIMENSÕES**

A posição exibida do anel giratório corresponde à posição básica (estado de fornecimento). O disco indexador adicional, sujeito a sobretaxa, não faz parte do volume da entrega. Ele será calculado em separado, de acordo com as suas informações.



- ① Furos auxiliares dependendo da fabricação: depende do diâmetro da placa; 3x120°



Placa fabricada conforme as especificações do cliente

# TR 1100A

## DADOS TÉCNICOS

Diâmetro interno do anel:	máx. 800 mm	Precisão de parada (arc seg):	± 18"
Diâmetro externo do anel:	mín. 1100 mm	Precisão de parada:	± 0,048 mm (no Ø 1100 mm)
Superfície do anel:	anodizada	Max. circularidade do anel:	(no Ø 1100 mm) * 0,06 mm
Sentido de rotação:	esquerda – direita ou alternado	Max. concentricidade:	* 0,04 mm
Frequência de operações:	até aprox. 120 ciclos/min., dependendo do momento de inércia de massa e do ângulo de rotação	Paralelismo máximo da superfície do anel em relação ao apoio da carcaça:	(no Ø 1100 mm) * 0,06 mm
Tensão:	230 / 400 V 50 Hz, 220 / 380 V 60 Hz Tensão especial sob solicitação	Diâmetro externo máximo:	2200 mm (ou sob consulta)
Peso:	aprox. 310 kg		
Posição de montagem:	Anel de acionamento horizontal		

\* Atenção! As tolerâncias de circularidade e concentricidade somente podem ser alcançadas com superfícies de assentamento exatas.

## DADOS DE CARGA (para o anel giratório)

Força vertical sobre o anel bloqueado

**$F_N$ : 6000 N**

Momento de tombamento permitido no anel bloqueado

**$M_K$ : 2500 Nm**

Momento tangencial permitido no anel bloqueado

**$T_R$ : 3500 Nm**

Força radial permitida no anel bloqueado

**$F_R$ : 12000 N**

Carga centrada máxima sobre o anel com  $M_K = 0$  Nm e  $F_R = 0$  N sob solicitação. Cargas combinadas somente após inspeção realizada pela WEISS.

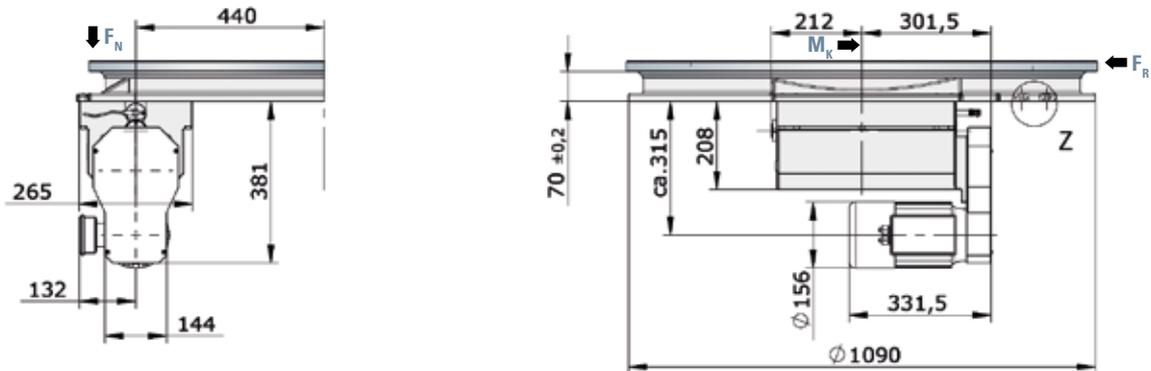
## TABELA DE CARGA

Posições	Nível de velocidade										
		s	a	b	c	d	e	f	g	h	i
4	<b><math>J_{max}</math></b>	-	-	<b>11</b>	<b>19</b>	<b>41</b>	<b>57</b>	<b>60</b>	<b>180</b>	<b>295</b>	<b>445</b>
	$t_s$	-	-	0,53	0,59	0,82	0,90	1,15	1,41	2,16	2,75
6	<b><math>J_{max}</math></b>	-	<b>13</b>	<b>34</b>	<b>43</b>	<b>92</b>	<b>114</b>	<b>190</b>	<b>290</b>	<b>675</b>	<b>1010</b>
	$t_s$	-	0,42	0,53	0,59	0,82	0,90	1,15	1,41	2,16	2,75
8	<b><math>J_{max}</math></b>	-	<b>26</b> *	<b>48</b>	<b>61</b>	<b>126</b>	<b>155</b>	<b>255</b>	<b>385</b>	<b>925</b>	<b>1510</b>
	$t_s$	-	0,42 *	0,53	0,59	0,82	0,90	1,15	1,41	2,16	2,75
10	<b><math>J_{max}</math></b>	-	<b>35</b> *	<b>62</b>	<b>78</b>	<b>160</b>	<b>195</b>	<b>325</b>	<b>485</b>	<b>1160</b>	<b>1890</b>
	$t_s$	-	0,39 *	0,51	0,56	0,78	0,86	1,09	1,33	2,05	2,61
12	<b><math>J_{max}</math></b>	<b>21</b> *	<b>62</b> *	<b>116</b>	<b>143</b>	<b>260</b>	<b>350</b>	<b>495</b>	<b>860</b>	<b>2045</b>	<b>3325</b>
	$t_s$	0,29	0,39 *	0,51	0,56	0,78	0,86	1,09	1,33	2,05	2,61
16	<b><math>J_{max}</math></b>	<b>38</b> *	<b>86</b> *	<b>146</b>	<b>180</b>	<b>355</b>	<b>435</b>	<b>715</b>	<b>1070</b>	<b>2540</b>	<b>4125</b>
	$t_s$	0,28 *	0,38 *	0,49	0,54	0,75	0,83	1,05	1,29	1,98	2,52
20	<b><math>J_{max}</math></b>	<b>57</b> *	<b>109</b> *	<b>185</b>	<b>225</b>	<b>450</b>	<b>550</b>	<b>895</b>	<b>1340</b>	<b>3175</b>	<b>5160</b>
	$t_s$	0,28 *	0,38 *	0,49	0,54	0,75	0,83	1,05	1,29	1,98	2,52
24	<b><math>J_v</math></b>	<b>65</b> *	<b>135</b> *	<b>225</b>	<b>275</b>	<b>540</b>	<b>660</b>	<b>1075</b>	<b>1605</b>	<b>3810</b>	<b>6190</b>
	$t_s$	0,28 *	0,38 *	0,49	0,54	0,75	0,83	1,05	1,29	1,98	2,52
30	<b><math>J_{max}</math></b>	<b>90</b> *	<b>170</b> *	<b>280</b>	<b>345</b>	<b>675</b>	<b>825</b>	<b>1345</b>	<b>2010</b>	<b>4765</b>	<b>7740</b>
	$t_s$	0,28 *	0,38 *	0,49	0,54	0,75	0,83	1,05	1,29	1,98	2,52
36	<b><math>J_{max}</math></b>	<b>110</b> *	<b>205</b> *	<b>340</b>	<b>415</b>	<b>815</b>	<b>995</b>	<b>1620</b>	<b>2415</b>	<b>5720</b>	<b>9290</b>
	$t_s$	0,28 *	0,38 *	0,49	0,54	0,75	0,83	1,05	1,29	1,98	2,52

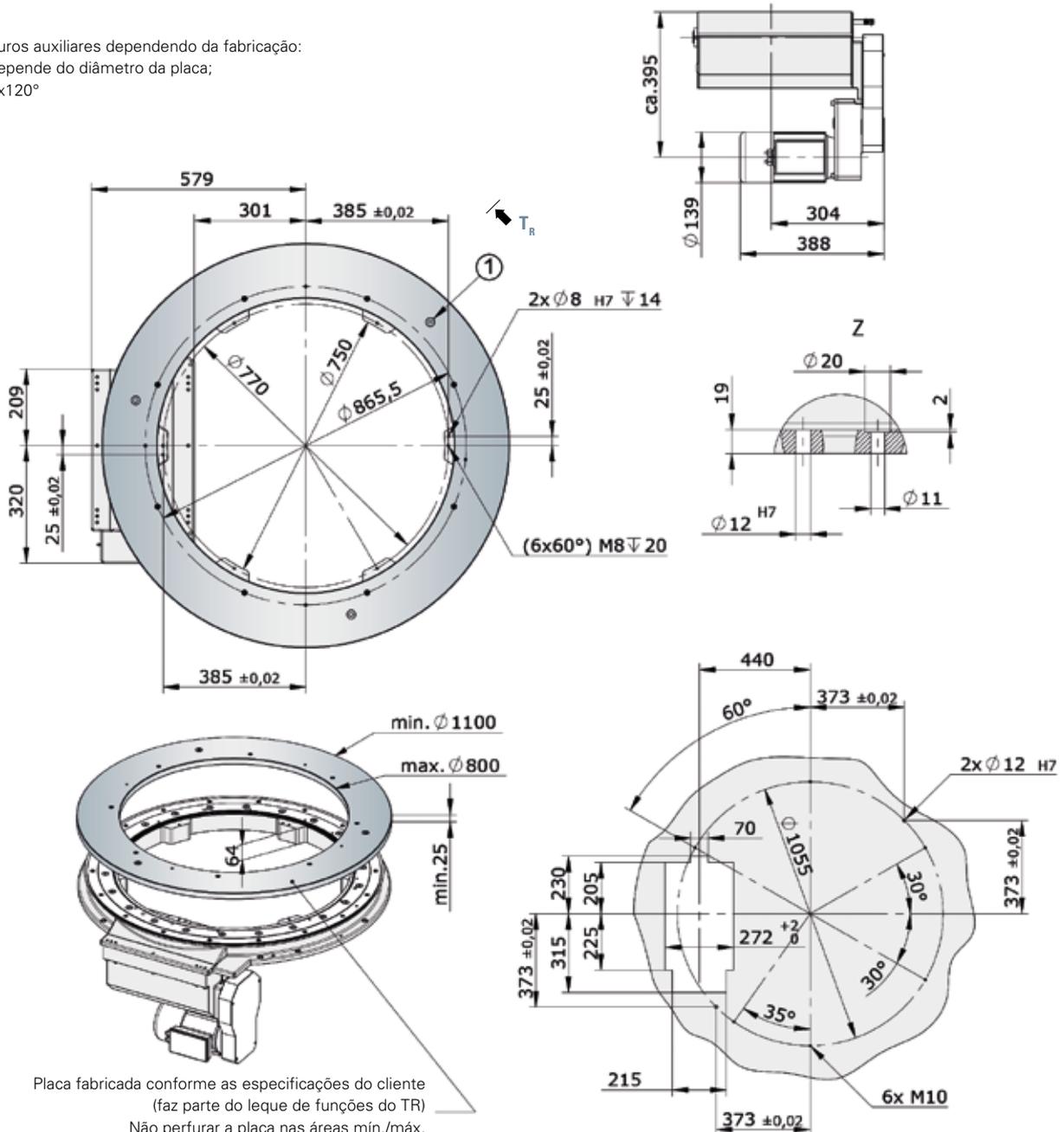
$J$  = momento de inércia de massa máx. permitido ( $\text{kgm}^2$ )  $t_s$  = tempo de comutação (s). Dependendo do tamanho do motor, do sistema eletrônico usado e dos ajustes para a otimização do tempo, o tempo de comutação é medido, desde o sinal de início até o aviso elétrico de posição, em aprox. 80 até 130 ms a mais do que o valor da tabela. \*EF2 - Controle recomendado para a compensação do desgaste das lonas de freio (veja a página 58).

**DIMENSÕES**

A posição exibida do anel giratório corresponde à posição básica (estado de fornecimento). O disco indexador adicional, sujeito a sobretaxa, não faz parte do volume da entrega. Ele será calculado em separado, de acordo com as suas informações.



① Furos auxiliares dependendo da fabricação: depende do diâmetro da placa; 3x120°



Placa fabricada conforme as especificações do cliente (faz parte do leque de funções do TR)  
Não perfurar a placa nas áreas mín./máx.

# TR 1500A

## DADOS TÉCNICOS

Diâmetro interno do anel:	máx. 1135 mm	Precisão de indexação (ar seg):	± 15"
Diâmetro externo do anel:	mín. 1500 mm	Precisão de parada:	± 0,055 mm (no Ø 1500 mm)
Superfície do anel:	anodizada	Max. circularidade do anel:	(no Ø 1500 mm) * 0,08 mm
Sentido de rotação:	esquerda – direita ou alternado	Max. concentricidade:	* 0,04 mm
Frequência de operações:	até aprox. 120 ciclos/min., dependendo do momento de inércia de massa e do ângulo de rotação	Paralelismo máximo da superfície do anel em relação ao apoio da carcaça:	(no Ø 1500 mm) * 0,08 mm
Tensão:	230/400 V 50 Hz, 220/380 V 60 Hz Tensão especial sob solicitação	Diâmetro externo máximo:	3000 mm (ou sob consulta)
Peso:	aprox. 400 kg		
Posição de montagem:	Anel de acionamento horizontal		

\* Atenção! As tolerâncias de circularidade e concentricidade indicadas somente podem ser alcançadas com superfícies de assentamento exatas.

## DADOS DE CARGA (para o anel giratório)

Força vertical sobre o anel bloqueado

**$F_N$ : 8000 N**

Momento de tombamento permitido no anel bloqueado

**$M_K$ : 3200 Nm**

Momento tangencial permitido no anel bloqueado

**$T_R$ : 5000 Nm**

Força radial permitida no anel bloqueado

**$F_R$ : 16000 N**

Carga centrada máxima sobre o anel com  $M_K = 0$  Nm e  $F_R = 0$  N sob solicitação. Cargas combinadas somente após inspeção realizada pela WEISS.

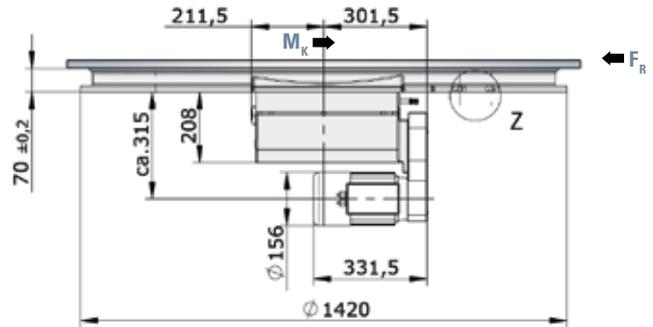
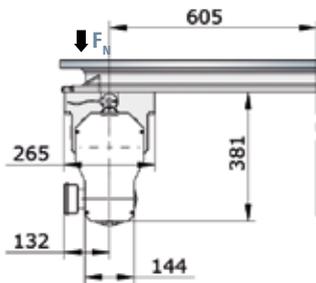
## TABELA DE CARGA

Posições	Nível de velocidade										
		s	a	b	c	d	e	f	g	h	i
8	$J_{max}$	-	-	57	74	163	203	342	520	1258	1792
	$t_s$	-	-	0,53	0,59	0,82	0,90	1,15	1,41	2,16	2,75
10	$J_{max}$	-	48	100	127	265	330	545	825	1975	2395
	$t_s$	-	0,39	0,51	0,56	0,78	0,86	1,09	1,33	2,05	2,61
12	$J_{max}$	-	75 *	149	185	380	470	775	1165	2785	3330
	$t_s$	-	0,39 *	0,51	0,56	0,78	0,86	1,09	1,33	2,05	2,61
16	$J_{max}$	43	108 *	190	235	480	590	965	1440	3460	5325
	$t_s$	0,28	0,38 *	0,49	0,54	0,75	0,83	1,05	1,29	1,98	2,52
20	$J_{max}$	69 *	140 *	243	301	605	740	1215	1820	4330	7040
	$t_s$	0,28 *	0,38 *	0,49	0,54	0,75	0,83	1,05	1,29	1,98	2,52
24	$J_{max}$	87 *	172 *	295	365	730	890	1460	2185	5200	8455
	$t_s$	0,28 *	0,38 *	0,49	0,54	0,75	0,83	1,05	1,29	1,98	2,52
30	$J_{max}$	114 *	221 *	375	460	915	1120	1830	2740	6505	10570
	$t_s$	0,28 *	0,38 *	0,49	0,54	0,75	0,83	1,05	1,29	1,98	2,52
36	$J_v$	141 *	270 *	455	560	1105	1350	2200	3290	7810	12690
	$t_s$	0,28 *	0,38 *	0,49	0,54	0,75	0,83	1,05	1,29	1,98	2,52
48	$J_{max}$	324 *	600 *	995	1215	2375	2900	4720	7045	16685	27095
	$t_s$	0,28 *	0,38 *	0,49	0,54	0,75	0,83	1,05	1,29	1,98	2,52

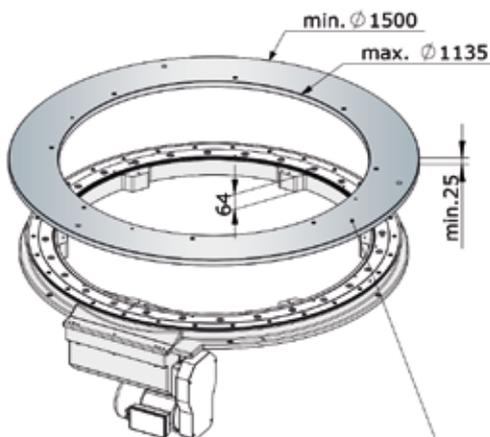
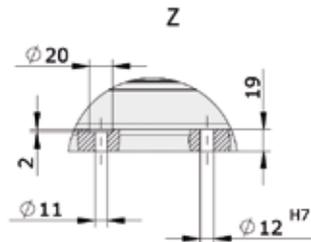
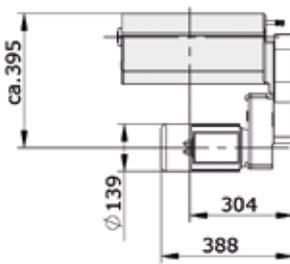
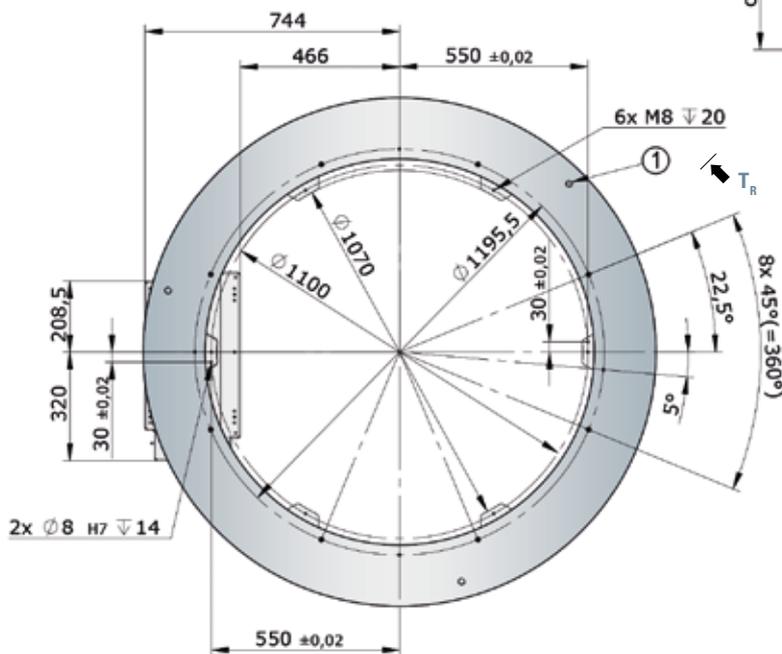
$J$  = momento de inércia de massa máx. permitido ( $\text{kgm}^2$ )  $t_s$  = tempo de comutação (s). Dependendo do tamanho do motor, do sistema eletrônico usado e dos ajustes para a otimização do tempo, o tempo de comutação é medido, desde o sinal de início até o aviso elétrico de posição, em aprox. 80 até 130 ms a mais do que o valor da tabela. \*EF2 - Controle recomendado para a compensação do desgaste das lonas de freio (veja a página 58).

## DIMENSÕES

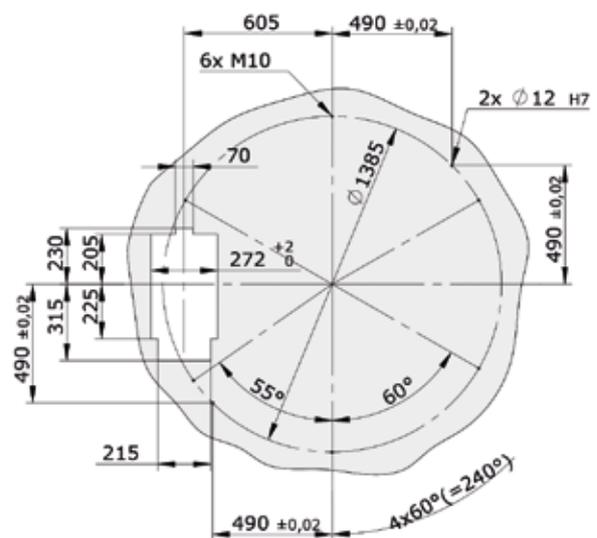
A posição exibida do anel giratório corresponde à posição básica (estado de fornecimento). O disco indexador adicional, sujeito a sobretaxa, não faz parte do volume da entrega. Ele será calculado em separado, de acordo com as suas informações.



- ① Furos auxiliares dependendo da fabricação: depende do diâmetro da placa; 3x120°



Placa fabricada conforme as especificações do cliente (faz parte do leque de funções do TR)  
Não perfurar a placa nas áreas mín./máx.



# TR 2200A

## DADOS TÉCNICOS

Diâmetro interno do anel:	máx. 1750 mm	Precisão de indexação (arc seg):	± 12"
Diâmetro externo do anel:	mín. 2200 mm	Precisão de parada:	± 0,064 mm (no Ø 2200 mm)
Superfície do anel:	anodizada	Max. circularidade do anel:	(no Ø 2200 mm) * 0,08 mm
Sentido de rotação:	esquerda – direita ou alternado	Max. concentricidade:	* 0,05 mm
Frequência de operações:	até aprox. 120 ciclos/min., dependendo do momento de inércia de massa e do ângulo de rotação	Paralelismo máximo da superfície do anel em relação ao apoio da carcaça:	(no Ø 2200 mm) * 0,08 mm
Tensão:	230 / 400 V 50 Hz, 220 / 380 V 60 Hz Tensão especial sob solicitação	Diâmetro externo máximo:	4400 mm (ou sob consulta)
Peso:	aprox. 950 kg		
Posição de montagem:	Anel de acionamento horizontal		

\* Atenção! As tolerâncias de circularidade e concentricidade indicadas somente podem ser alcançadas com superfícies de assentamento exatas.

## DADOS DE CARGA (para o anel giratório)

Força vertical sobre o anel bloqueado

**$F_N$ : 15000 N**

Momento de tombamento permitido no anel bloqueado

**$M_K$ : 4500 Nm**

Momento tangencial permitido no anel bloqueado

**$T_R$ : 15000 Nm**

Força radial permitida no anel bloqueado

**$F_R$ : 30000 N**

Carga centrada máxima sobre o anel com  $M_K = 0$  Nm e  $F_R = 0$  N sob solicitação. Cargas combinadas somente após inspeção realizada pela WEISS.

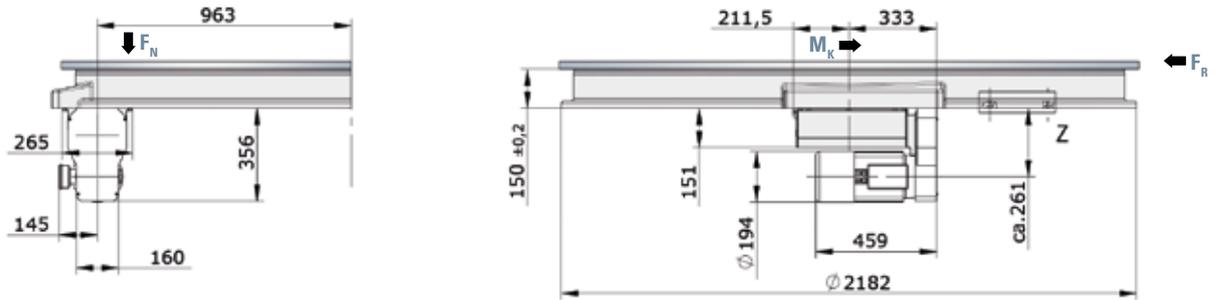
## TABELA DE CARGA

Posições	Nível de velocidade							
		a	b	c	d	e	f	g
14	$J_{max}$	-	-	-	525	720	1010	2400
	$t_s$	-	-	-	0,77	0,86	0,97	1,48
16	$J_{max}$	-	-	420	995	1030	1640	3075
	$t_s$	-	-	0,62	0,77	0,86	0,97	1,48
18	$J_{max}$	-	-	600	1325	1370	2140	3955
	$t_s$	-	-	0,62	0,77	0,86	0,97	1,48
20	$J_{max}$	-	511	797	1550	1750	2670	4945
	$t_s$	-	0,50	0,62	0,77	0,86	0,97	1,48
24	$J_{max}$	-	665	1180	1805	2455	3255	7230
	$t_s$	-	0,50	0,62	0,77	0,86	0,97	1,48
30	$J_{max}$	-	707	1245	2010	2580	3420	8240
	$t_s$	-	0,46	0,57	0,70	0,78	0,89	1,36
36	$J_{max}$	465	* 900	1545	2465	3135	4155	9940
	$t_s$	0,37	* 0,46	0,57	0,70	0,78	0,89	1,36
48	$J_v$	762	* 1281	2140	3370	4165	5625	13335
	$t_s$	0,37	* 0,46	0,57	0,70	0,78	0,89	1,36

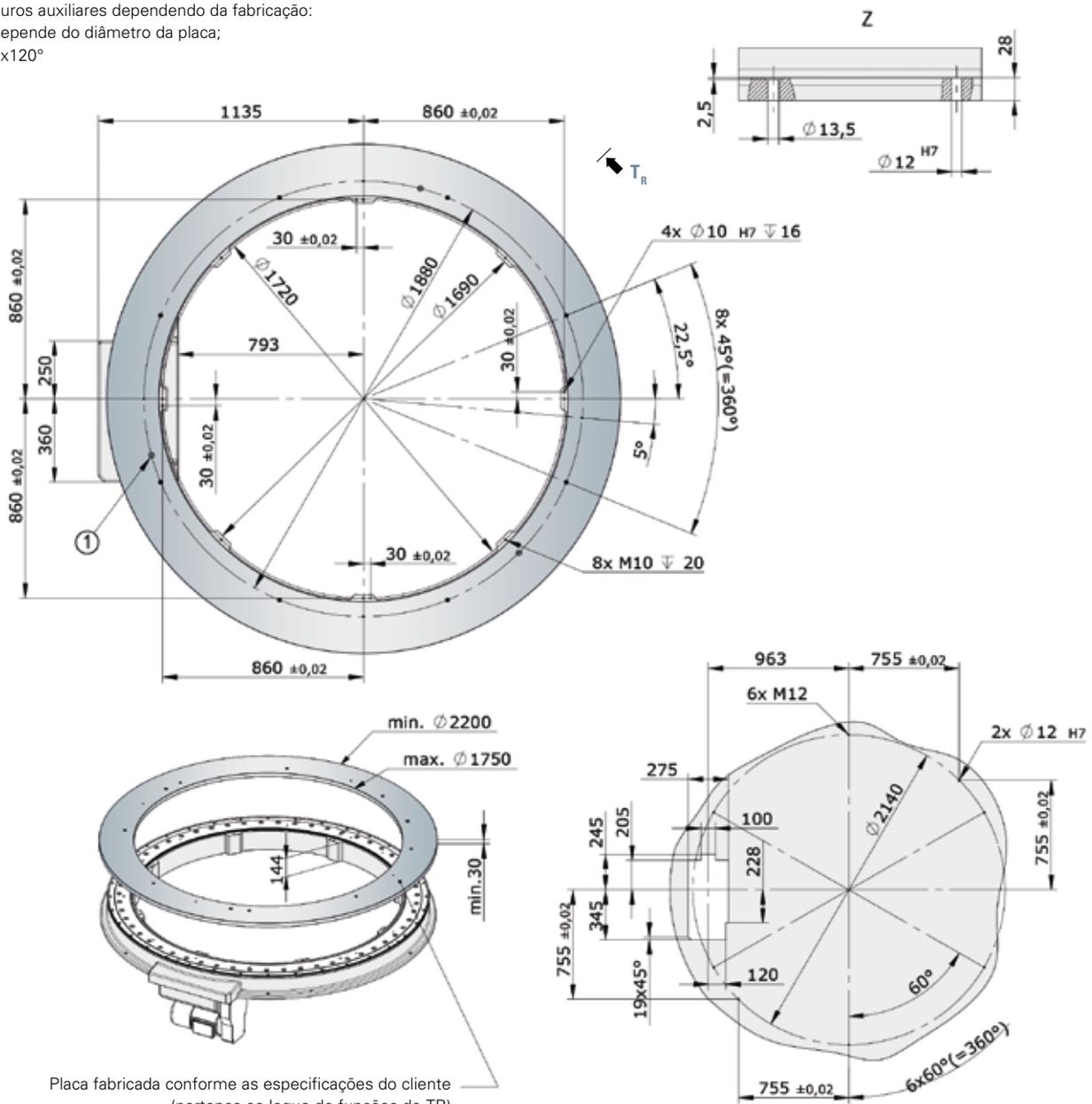
$J$  = momento de inércia de massa máx. permitido ( $\text{kgm}^2$ )  $t_s$  = tempo de comutação (s). Dependendo do tamanho do motor, do sistema eletrônico usado e dos ajustes para a otimização do tempo, o tempo de comutação é medido, desde o sinal de início até o aviso elétrico de posição, em aprox. 80 até 130 ms a mais do que o valor da tabela. \*EF2 - Controle recomendado para a compensação do desgaste das lonas de freio (veja a página 58).

## DIMENSÕES

A posição exibida do anel giratório corresponde à posição básica (estado de fornecimento). O disco indexador adicional, sujeito a sobretaxa, não faz parte do volume da entrega. Ele será calculado em separado, de acordo com as suas informações.



- ① Furos auxiliares dependendo da fabricação:  
depende do diâmetro da placa;  
3x120°



Placa fabricada conforme as especificações do cliente  
(pertence ao leque de funções do TR)  
Não perfurar a placa nas áreas mín./máx.

# EF2

## MESAS INDEXADORAS DE POSIÇÕES FIXAS | CONTROLE DE MESA INDEXADORA EF2

### VANTAGENS

O controle de mesa indexadora EF2 serve para o controle confortável e com tempo otimizado de mesas rotativas indexadas em todos os tamanhos, das séries TC e TR.

- Interface do usuário intuitiva e baseada na web para o comissionamento mais rápido
- Nenhum desgaste das lonas de freios, partida suave e favorável à durabilidade da engrenagem a partir da posição intermediária
- Desempenho melhorado devido ao ciclo de otimização completamente automático
- Possibilidade de suporte remoto e diagnóstico remoto
- Utilização possível no mundo todo, devido a diversas normas de rede
- Hardware compacto (All-in-One)
- Ligação ao fieldbus: Profibus e Profinet
- Interface: I/O digital
- Função de segurança integrada SIL2
- Possível com medidas adicionais SIL3
- Monitoramento por Watchdog

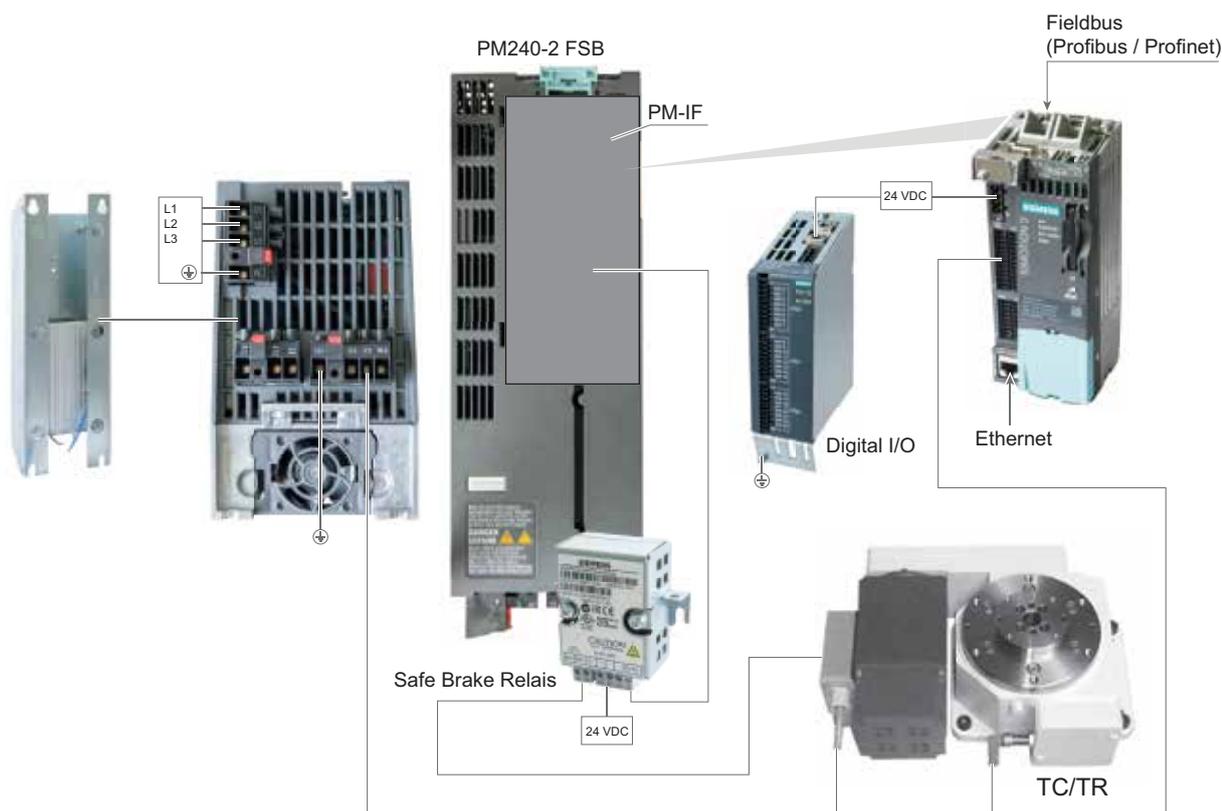
Tamanho FSA



Tamanho FSB

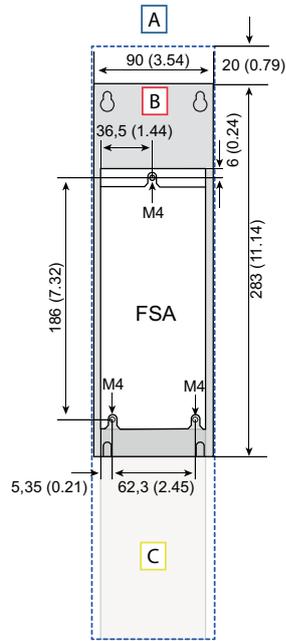
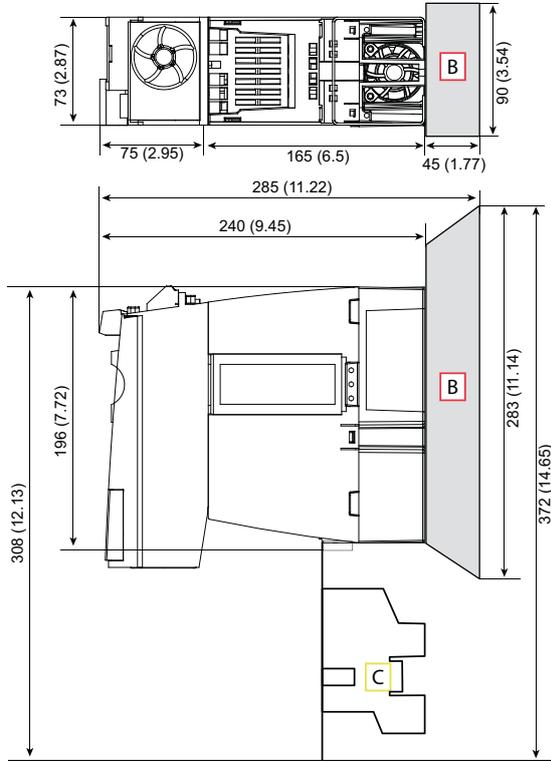


### DIAGRAMA DE BLOCOS



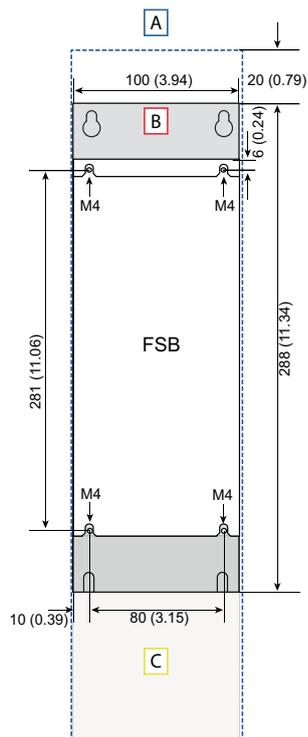
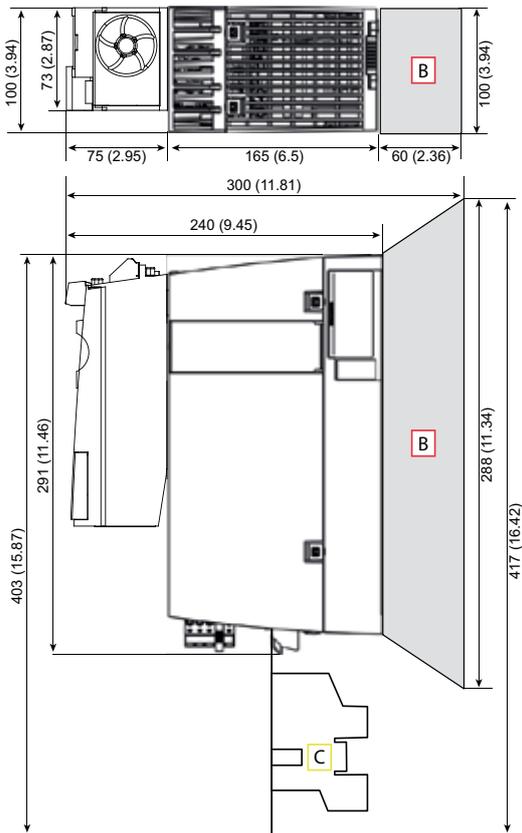
## DIMENSÕES

### Tamanho FSA (EF2037 a EF2220)

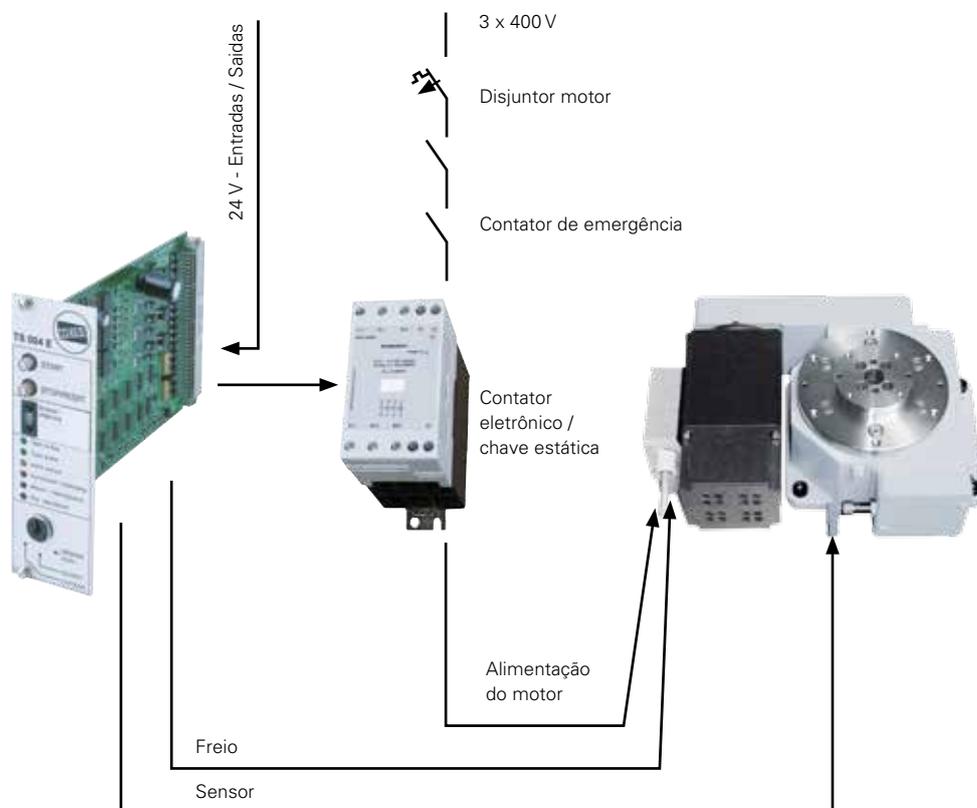
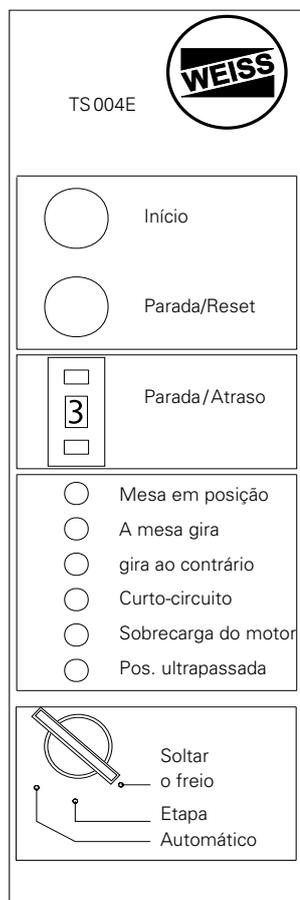


A = Espaço livre para ventilação  
 B = Resistência de frenagem  
 C = Placa de rastreio

### Tamanho FSB (EF2300)



A = Espaço livre para ventilação  
 B = Resistência de frenagem  
 C = Placa de rastreio



### VANTAGENS

- O menor tempo de comissionamento através de elementos de comando na parte frontal
- Otimização simples dos tempos de ciclo da mesa rotativa indexada
- Proteção do motor por monitoramento do tempo de ciclo e sensor ThermoClick
- Linha direta por telefone
- EWR: Prolongamento significativo da vida útil do freio, através da redução das rotações do motor antes do procedimento de frenagem

### DIMENSÕES

- Cartão de controle:  
Cartão Europeu 100 x 160 mm, Placa frontal 3HE/8TE  
Conector de contatos tipo lâmina de 64 polos conforme DIN 41612 Tipo B
- Suporte do cartão PCB: 220 x 130 x 50 mm
- Carcaça para fixação na parede traseira: 235 x 135 x 67 mm
- Carcaça para montagem em trilhos de suporte: 245 x 135 x 67 mm
- Carcaça para montagem no painel frontal: 235 x 135 x 67 mm
- Recorte de montagem: 136 x 68 mm

### POSSIBILIDADES DE MONTAGEM

- Em rack de 19" (em combinação com terminal PCB TS 004K1)
- No suporte do cartão PCB
- Na caixa de proteção

## DIMENSIONAMENTO DA MÁQUINA TR

Enviar por e-mail para [info@weiss-brasil.com](mailto:info@weiss-brasil.com) ou simplesmente preencher o formulário online em: [www.weiss-international.com](http://www.weiss-international.com)

Pedido  Orçamento

Prezado(a) cliente,

Muito obrigado pelo seu interesse em nossos anéis indexadores. Para projetar a sua máquina da melhor maneira possível para a sua aplicação, pedimos que você responda as seguintes perguntas:

### Modelo

TR 750A

TR 1100A

Posições \_\_\_\_\_

TR 1500A

TR 2200A

Acionamento embaixo

### Tempo de comutação

Com base no momento de inércia de massa calculado, você deseja:

o menor tempo de comutação possível

um tempo de comutação mais longo, de aprox. \_\_\_\_\_ s

Ângulo de rotação \_\_\_\_\_ °

Tempo de inatividade \_\_\_\_\_ s

### Componentes adicionais (opcional)

Aumento da altura da placa central estacionária:

Altura \_\_\_\_\_ mm

Aumento da altura do anel giratório: Altura \_\_\_\_\_ mm

Quadro básico (comparação com bases de montagem para mesas indexadoras)

### Cor do anel indexador

RAL 7035 (cinza claro)

Cor especial RAL \_\_\_\_\_ (com sobretaxa)

Alças transporte:  Sim  Não (alças são pintadas)

### Necessário para o dimensionamento da sua mesa TR

As indicações a seguir sobre a montagem prevista são a base para o cálculo do momento de inércia de massa.

#### Anel giratório

Diâmetro externo: \_\_\_\_\_ mm

Diâmetro interno: \_\_\_\_\_ mm

Espessura: \_\_\_\_\_ mm

Material:  AlMg4,5Mn  outros \_\_\_\_\_

#### Dispositivos e peças

Quantidade: \_\_\_\_\_

Peso por estação: \_\_\_\_\_ kg

Diâmetro do centro de gravidade: \_\_\_\_\_ mm

Para esclarecimento, anexe um desenho da sua montagem planejada.

Momento de inércia de massa: \_\_\_\_\_ kgm<sup>2</sup> (disco indexador adicional e base montagem)

### Placa de montagem

Incluso na oferta

Usinagem conforme o desenho n° \_\_\_\_\_

### Dados elétricos

#### Acionamento

Motofreio de corrente trifásica (padrão)

#### Motor

Tensão de ligação 3 x 380 V/60 Hz

Outra: \_\_\_\_\_ V / \_\_\_\_\_ Hz

#### Freio

Voltagem do freio 24 V = (recomendada)

outra: \_\_\_\_\_ V

Recomendamos obrigatoriamente a utilização de relé estático para o controle dos motores!

Contator eletrônico\*  Contator-inversor eletrônico\*

\*não é necessário no caso de controle por conversor de frequência EF1/EF2

### Controle EF1/EF2/TS 004E

Controle por conversor de frequência EF1 (Lenze)

Controle por conversor de frequência EF2 (Siemens)

Interface Profibus + ProfiNet onboard

Módulo TM 15 para interface digital I/O

SIL3 (STO) - Contator do motor + aparelho de manobra de segurança

Cartão de controle WEISS TS 004E

Terminal PCB para 19"

Suporte para cartão

Caixa de proteção para:

Fixação na parede traseira

Instalação no painel frontal

Acessório para trilho DIN

Porta frontal travável e transparente

Inscrição no painel frontal para cartão de controle WEISS TS 004E

Alemão  Italiano  Inglês

Francês  Holandês  Tcheco

### Para perguntas técnicas

Empresa: \_\_\_\_\_

Nome: \_\_\_\_\_

País: \_\_\_\_\_

Data de entrega desejada: \_\_\_\_\_

Tel: \_\_\_\_\_ Fax: \_\_\_\_\_

e-Mail: \_\_\_\_\_